



UNIVERZITET U NIŠU  
FAKULTET ZAŠTITE NA RADU U NIŠU



# OSNOVI MAŠINSTVA

- PREZENTACIJA BR. 2 -

**Dr Darko Mihajlov, vanr. prof.**

## **SADRŽAJ PREZENTACIJE**

- Mehanika – osnovni pojmovi.
- Statika – osnovni pojmovi; Zadaci Statike;
- Aksiome Statike.



**OSNOVI MAŠINSTVA**

## Osnovni pojmovi Mehanike

**MEHANIKA** - nauka koja se bavi:

1. Izučavanjem mirovanja i mehaničkih kretanja materijalnih tela;
2. Izučavanjem mehaničkih dejstava koja nastaju između materijalnih tela pri njihovom mirovanju ili kretanju.

**OSNOVI MAŠINSTVA**

## Osnovni pojmovi Mehanike

- ▶ **Materijalno telo** - ograničen prostor ispunjen materijom.
- ▶ **Materijalna tačka** - materijalno telo čije se dimenzije u konkretno razmatranim uslovima mogu zanemariti. Smatra se da je celokupna masa tela skoncentrisana u jednoj tački.

OSNOVI MAŠINSTVA

## Osnovni pojmovi Mehanike

► **Mehaničko kretanje** - promena položaja jednog materijalnog tela u odnosu na drugo (osnovno) materijalno telo.

Proces koji se odvija u prostoru i vremenu.

## Osnovni pojmovi Mehanike

- ▶ **Mehaničko uzajamno dejstvo** - uzajamno dejstvo materijalnih tela koje menja ili teži da promeni stanje kretanja ili stanje mirovanja materijalnog tela, ili pak da promeni oblik materijalnog tela.
- ▶ **Sila** - veličina koja predstavlja uzrok promene stanja materijalnog tela i meru mehaničkog dejstva između materijalnih tela.

OSNOVI MAŠINSTVA

## Osnovni pojmovi Mehanike



Isak Njutn (1643 -1727)

*"Matematički principi prirodne filozofije" (1687.)*

OSNOVI MAŠINSTVA

## Osnovni pojmovi Mehanike

### 1. Njutnov zakon – Zakon inercije:

- Svako telo ostaje u stanju mirovanja ili ravnomernog (jednolikog) pravolinijskog kretanja sve dok pod dejstvom sila ne bude prinudeno da to svoje stanje promeni.

*Zakon definiše postojanje sile.*

OSNOVI MAŠINSTVA

## Osnovni pojmovi Mehanike

### 2. Njutnov zakon – Zakon sile:

- ▶ Promena kretanja - ubrzanje je proporcionalno sili koja dejstvuje na telo i vrši se u pravcu sile.

*Zakon definiše veličinu sile.*

OSNOVI MAŠINSTVA

## Osnovni pojmovi Mehanike

### 3. Njutnov zakon – Zakon akcije i reakcije:

- ➡ Dejstvu (akciji) je uvek jednako protivdejstvo (reakcija), ili

Dejstva dvaju tela jednog na drugo su uvek jednakia, ali suprotnog smera.

*Zakon definiše izvor sile.*

OSNOVI MAŠINSTVA

## **Osnovni pojmovi Mehanike**

**Podela Mehanike na discipline prema svojstvima materije koja se izučava:**

- ➔ **Mehanika krutog (nedeformabilnog) tela;**
- ➔ **Mehanika čvrstog (deformabilnog) tela;**
- ➔ **Mehanika tela promenljive mase;**
- ➔ **Mehanika tečnog tela;**
- ➔ **Mehanika gasovitog tela.**

## Osnovni pojmovi Mehanike

**MEHANIKA KRUTOG TELA** proučava mirovanje i kretanje materijalnog sistema čije su pojedine tačke neprekidno (kontinualno) raspoređene po liniji, površi ili u prostoru.

**Kruto telo** - telo kod koga rastojanje između ma koje njegove dve tačke ostaje nepromenjeno (konstantno) pod dejstvom sila.

OSNOVI MAŠINSTVA

## Osnovni pojmovi Mehanike

Podela Mehanike krutog tela na discipline prema karakteru problema koji se izučava:



OSNOVI MAŠINSTVA

## Osnovni pojmovi Mehanike

- **STATIKA** izučava *mirovanje materijalnih tela* pod dejstvom sila.
- **KINEMATIKA** izučava *kretanje geometrijskih tela* ne vodeći računa o njihovoj materijalnosti, kao ni o uzrocima koji prouzrokuju ova kretanja.
- **DINAMIKA** - izučava *kretanje materijalnih tela* pod dejstvom sila.

OSNOVI MAŠINSTVA

## Osnovni pojmovi Mehanike

**MEHANIKA ČVRSTOG TELA** izučava deformacije tela pri različitim dejstvima spoljašnjih sila.

**OTPORNOST MATERIJALA** - posebna naučna oblast Mehanike čvrstog tela koja se bavi izučavanjem malih deformacija homogenog, izotropnog, elastičnog tela pod dejstvom spoljašnjih sila.

**OSNOVI MAŠINSTVA**

## **STATIKA**

### **- Osnovni pojmovi -**

**STATIKA** - deo Mehanike koji izučava mirovanje tela i uslove koji treba da budu ispunjeni da bi telo ili sistem tela ostao u stanju mirovanja.

**Mirovanje (ravnoteža) tela** - stanje tela pri kome telo ne menja položaj u odnosu na neko nepokretno referentno telo.

## **STATIKA**

### **- Osnovni pojmovi -**

**Slobodno telo** - telo koje se pod dejstvom sile može pomeriti iz jednog položaja u neki drugi susedni položaj u prostoru.

Telo se u suprotnom slučaju zove **vezano**.

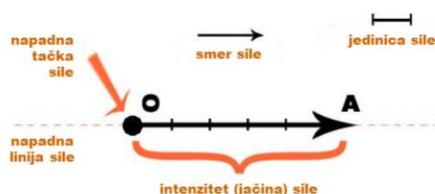
**Veze** - uslovi (predmeti, tela, stvari) koji ograničavaju slobodu kretanja tela.

# STATIKA

## - Sila -

**Sila - vektor koji je određen:**

- ➡ intenzitetom (veličinom),
- ➡ pravcem (napadnom linijom),
- ➡ smerom i
- ➡ napadnom tačkom.

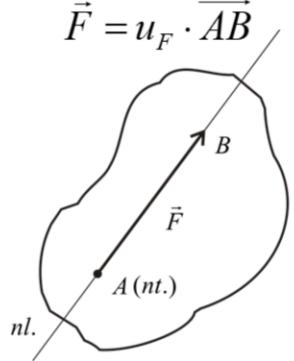


**OSNOVI MAŠINSTVA**

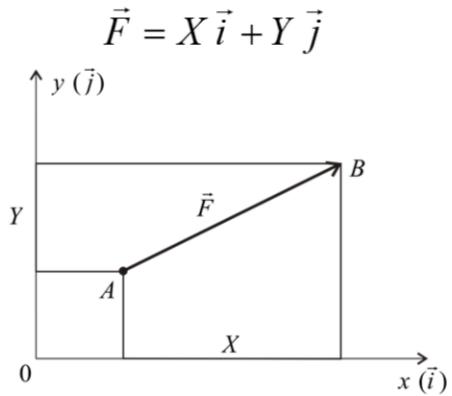
# STATIKA

## - Predstavljanje sile -

Grafičko predstavljanje sile



Analitičko predstavljanje sile  
u ravni



OSNOVI MAŠINSTVA

## **STATIKA**

### **- Vrste sila -**

**Prema načinu dejstva:**

- ➔ **Aktivne sile – prouzrokuju kretanje**  
(sila Zemljine teže, sila veta, sila pritiska pare, ...);
- ➔ **Pasivne (reaktivne) sile (sile otpora, otpori) –**  
suprotstavljaju se kretanju  
(otpor vazduha, otpor trenja, ...).

**OSNOVI MAŠINSTVA**

# STATIKA

## - Vrste sila -

Prema rasporedu (mestu) dejstva:

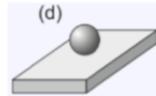
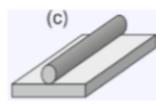
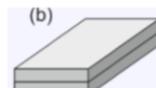
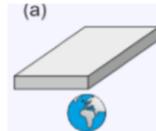
Prema poreklu:  
➡ Spoljašnje sile  
➡ Unutrašnje sile

Zapreminske

Površinske

Linijske

Tačkaske



OSNOVI MAŠINSTVA

## **STATIKA**

### **- Sistem sila -**

**Sistem sila – skup sila koje dejtuju na telo.**

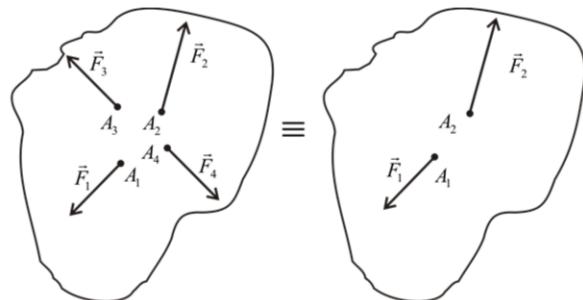
**Uravnoteženi sistem sila – sistem sila koji ne remeti stanje slobodnog tela na koje dejstvuje.**

**OSNOVI MAŠINSTVA**

## **STATIKA**

### **- Sistem sila -**

**Dva sistema sila su ekvivalentna ako se jedan sistem sila koji dejstvuje na telo može zameniti drugim ne remeteći stanje tela.**



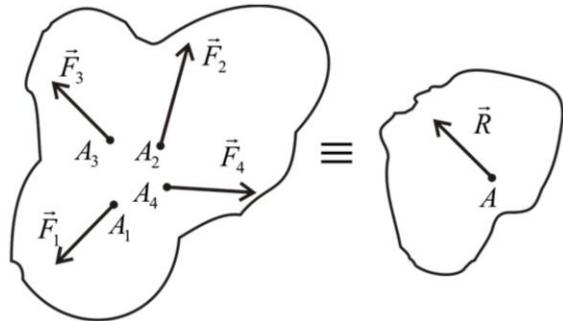
**Dva ekvivalentna sistema sila:**  $(\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3, \vec{F}_4) \equiv (\vec{F}_1, \vec{F}_2)$

**OSNOVI MAŠINSTVA**

## STATIKA

### - Rezultanta sistema sili -

Ako je sistem sili ekvivalentan jednoj sili, ta sila predstavlja rezultantu datog sistema sila.



Sistem sila ekvivalentan rezultanti:  $(\vec{F}_1, \vec{F}_2, \dots, \vec{F}_n) \equiv (\vec{R})$

OSNOVI MAŠINSTVA

## **STATIKA**

### **- Rezultanta sistema sila -**

**Rezultanta je sila koja je mehanički (statički) ekvivalentna datom sistemu sila.**

**Rezultanta uravnoteženog sistema sila je jednaka nuli:**

$$\left( \vec{F}_1, \vec{F}_2, \dots, \vec{F}_n \right) \equiv 0$$

**Postupak kojim se određuje rezultanta se naziva slaganje sila.**

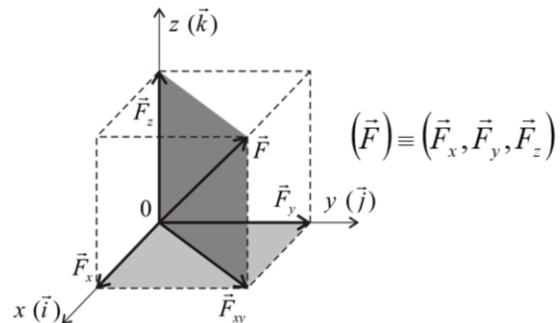
**OSNOVI MAŠINSTVA**

## STATIKA

### - Razlaganje sile -

Razlaganje sile je postupak kojim se dатој sili nalazi ekvivalentan sistem sila.

Te sile se zovu **komponente sile**.



Razlaganje sile na komponente

OSNOVI MAŠINSTVA

## **STATIKA**

### **- Prostor izučavanja -**

Problemi Statike se u zavisnosti od položaja napadnih linija sila dele u dve grupe:

**Statika u ravni**

**Statika u prostoru**

**OSNOVI MAŠINSTVA**

## **STATIKA**

### **- Statika u ravni -**

**Statika u ravni izučava:**

- **sisteme sučeljnih sila u ravni** - sistemi sila u ravni čije se napadne linije seku u jednoj tački;
- **proizvoljne sisteme sila u ravni** - ako su napadne linije svih sila proizvoljno raspoređene u jednoj ravni.

**OSNOVI MAŠINSTVA**

## **STATIKA**

### **- Statika u prostoru -**

**Statika u prostoru izučava:**

- sisteme sučeljnih sila prostorno raspoređenih tako da im se napadne linije seku u jednoj tački;
- proizvoljne prostorne sisteme sila - ako su napadne linije svih sila proizvoljno raspoređene u prostoru.

**OSNOVI MAŠINSTVA**

## **STATIKA**

### **- Osnovni zadaci -**

#### **OSNOVNI ZADACI STATIKE**

- 1. Zameniti zadati sistem od  $n$  sila ( $n = 2, 3, 4, \dots$ ) jednom silom - rezultantom;**
  
- 2. Proučiti uslove pod kojima će telo na koje dejstvuje sistem sila da ostane u ravnoteži.**

**OSNOVI MAŠINSTVA**

## **STATIKA**

### **- Aksiome Statike -**

- **Statika se zasniva na aksiomama.**
  
- **AKSIOME** predstavljaju rezultat uopštavanja mnogobrojnih opažanja i eksperimenata, imaju svoju potvrdu u praksi i usvajaju se bez dokaza.

**OSNOVI MAŠINSTVA**

**STATIKA**  
**- Aksiome Statike -**

**PRVA AKSIOMA – A1**  
**Princip inercije**

Svako telo ostaje u stanju mirovanja ili jednolikog pravolinijskog kretanja dok pod dejstvom sile ne bude prinuđeno da to svoje stanje promeni.

**OSNOVI MAŠINSTVA**

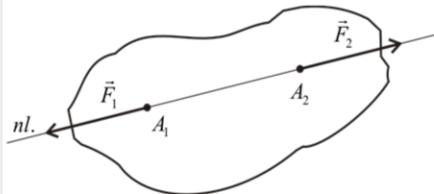
## STATIKA

### - Aksiome Statike -

#### DRUGA AKSIOMA – A2

##### Ravnoteža dveju sila

Slobodno kruto telo se pod dejstvom dveju sila nalazi u ravnoteži, tada i samo tada, ako su te dve sile u ravnoteži, odnosno ako su jednakih intenziteta, suprotnog smera i ako dejstvuju duž iste napadne linije.



$$\vec{F}_1 = -\vec{F}_2 \quad \text{ili} \quad (\vec{F}_1, \vec{F}_2) \equiv 0$$

Ravnoteža dveju sila

## STATIKA

### - Aksiome Statike -

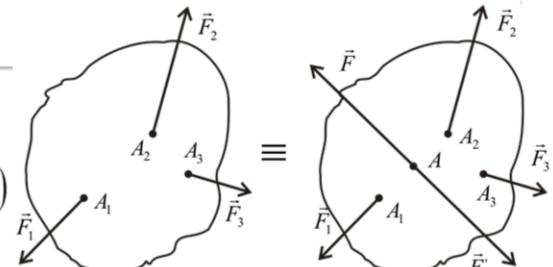
#### TREĆA AKSIOMA – A3

##### Dodavanje ili uklanjanje uravnoteženog sistema

Svakom telu može da se pridoda ili ukloni bilo koji uravnoteženi sistem sila, a da se pri tome stanje tela ne promeni.

$$(\vec{F}, \vec{F}') \equiv 0 \quad (\text{A2})$$

$$(\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3) \equiv (\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3, \vec{F}, \vec{F}')$$



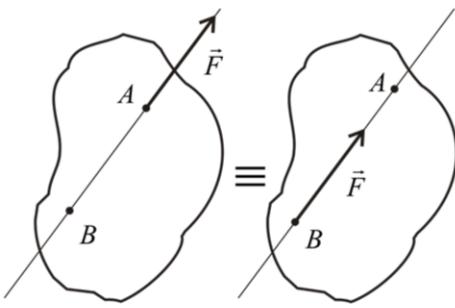
Dodavanje uravnoteženog sistema sila

OSNOVI MAŠINSTVA

## STATIKA

### Teorema o pomeranju sile duž napadne linije

T: Dejstvo sile na telo se ne menja ako se njena napadna tačka pomeri u mre koju drugu tačku koja pripada telu ili je sa njim nepomerljivo spojena, a leži na njenoj napadnoj liniji.



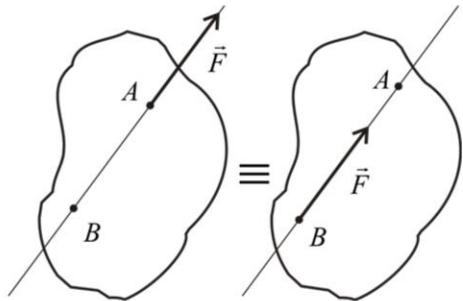
Pomeranje sile  
duž napadne linije

## STATIKA

### Teorema o pomeranju sile duž napadne linije

**ZAKLJUČAK:**

Sila je klizeći vektor  
koji se može pomerati  
duž napadne linije.



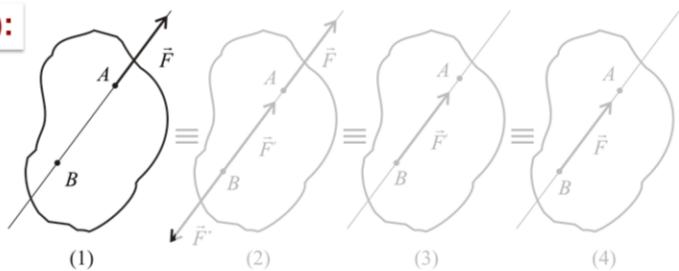
*Pomeranje sile  
duž napadne linije*

OSNOVI MAŠINSTVA

# STATIKA

## Teorema o pomeranju sile duž napadne linije

DOKAZ (1/4):



Postupak pomeranja sile iz tačke A u tačku B duž napadne linije

(1) Sila  $\vec{F}$  dejstvuje u napadnoj tački A;

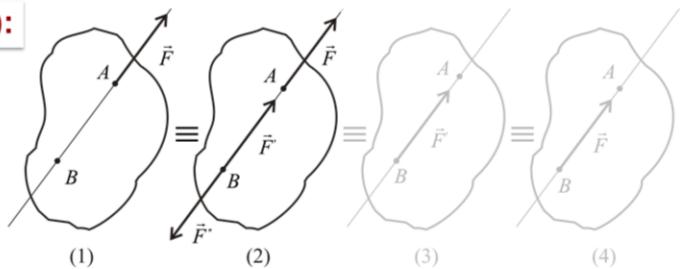
Bira se ma koja tačka B na napadnoj liniji sile;

OSNOVI MAŠINSTVA

# STATIKA

## Teorema o pomeranju sile duž napadne linije

DOKAZ (2/4):



Postupak pomeranja sile iz tačke A u tačku B duž napadne linije

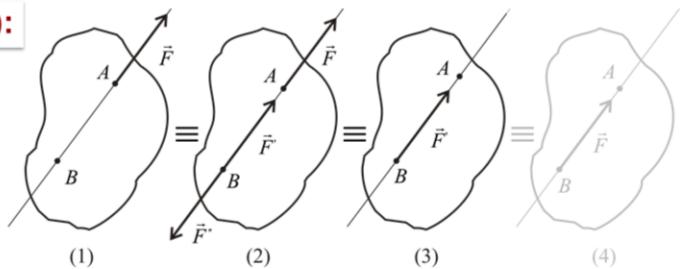
(2) U tački B se primenom aksiome (A3) doda uravnotežen sistem  $(\vec{F}', \vec{F}'') \equiv 0$  po aksiomi (A2), tako da je  $\vec{F}' = -\vec{F}'' = \vec{F}$  ;

OSNOVI MAŠINSTVA

# STATIKA

## Teorema o pomeranju sile duž napadne linije

DOKAZ (3/4):



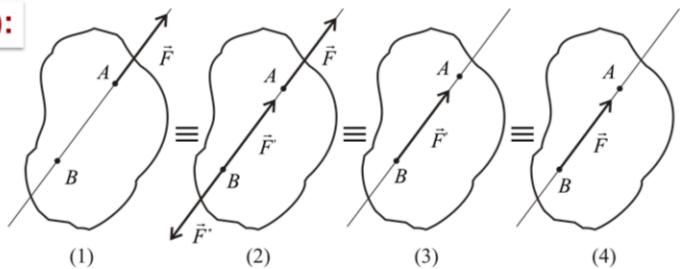
Postupak pomeranja sile iz tačke A u tačku B duž napadne linije

(3) Po aksiomi (A2) je  $(\vec{F}, \vec{F}'') \equiv 0$ , a po aksiomi (A3) se dati sistem sila može ukloniti.

# STATIKA

## Teorema o pomeranju sile duž napadne linije

DOKAZ (4/4):



Postupak pomeranja sile iz tačke A u tačku B duž napadne linije

(4) Tada u napadnoj tački B ostaje sila  $\vec{F}' = \vec{F}$ .

- Kraj dokaza -

OSNOVI MAŠINSTVA

**STATIKA**  
**- Aksiome Statike -**

**ČETVRTA AKSIOMA – A4 (1/2)**  
**Pravilo paralelograma**

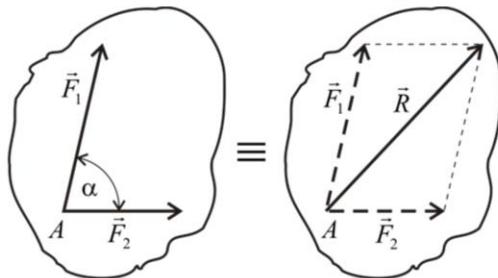
Rezultanta dveju sila koje napadaju istu tačku i čije napadne linije zaklapaju određeni ugao, određena je po veličini (intenzitetu), pravcu i smeru dijagonalom paralelograma čije su stranice date sile.

**OSNOVI MAŠINSTVA**

**STATIKA**  
**- Aksiome Statike -**

**ČETVRTA AKSIOMA – A4 (2/2)**

**Pravilo paralelograma**



$$\begin{aligned}\vec{R} &= \vec{F}_1 + \vec{F}_2; \\ \vec{R} \cdot \vec{R} &= (\vec{F}_1 + \vec{F}_2) \cdot (\vec{F}_1 + \vec{F}_2); \\ R^2 &= F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos \alpha; \\ R &= \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos \alpha}.\end{aligned}$$

*Slaganje dveju sila koje napadaju istu tačku*

*Telo bi se pod dejstvom sila  $\vec{F}_1$  i  $\vec{F}_2$  kretalo slobodno translatorno u pravcu i smeru njihove rezultante.*

**OSNOVI MAŠINSTVA**

## **STATIKA**

### **- Aksiome Statike -**

#### **PETA AKSIOMA – A5 (1/4)**

##### **Sile veza**

**Svako vezano telo se može smatrati slobodnim ako se veze uklone i njihovo dejstvo zameni odgovarajućim silama koje se nazivaju sile veza ili reakcije.**

**Smer reakcije je suprotan smeru u kome veza ne dopušta pomeranje posmatranog tela.**

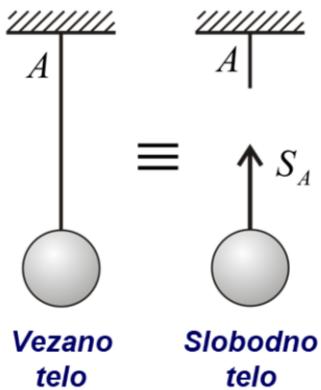
**OSNOVI MAŠINSTVA**

**STATIKA**  
**- Aksiome Statike -**

**PETA AKSIOMA – A5 (2/4)**

**Sile veza**

**Veza – gipko nerastegljivo telo**



**OSNOVI MAŠINSTVA**

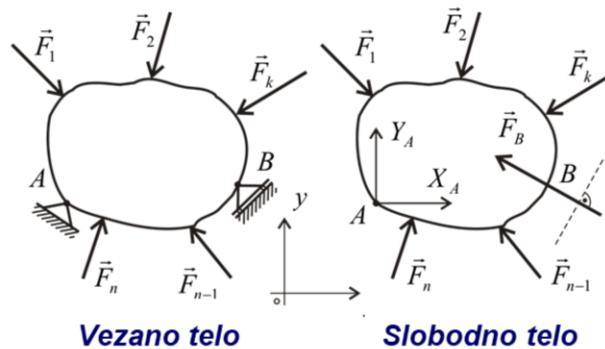
**STATIKA**  
**- Aksiome Statike -**

**PETA AKSIOMA – A5 (3/4)**

**Sile veza**

**Veza A – zglob / nepokretni oslonac**

**Veza B – glatka površ / pokretni oslonac**

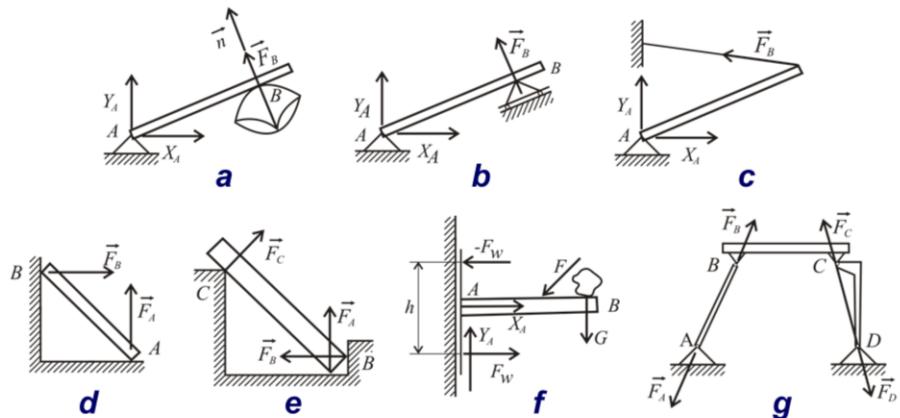


**OSNOVI MAŠINSTVA**

**STATIKA**  
**- Aksiome Statike -**

**PETA AKSIOMA – A5 (4/4)**

**Sile veza**



**Primeri veza**

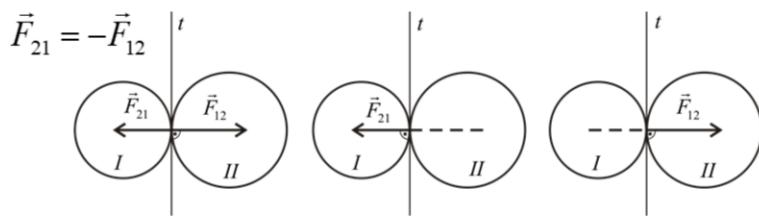
**OSNOVI MAŠINSTVA**

**STATIKA**  
**- Aksiome Statike -**

**ŠESTA AKSIOMA – A6**

**Princip jednakosti akcije i reakcije**

Akciji (dejstvu) uvek odgovara suprotna reakcija (protivdejstvo), ili, dejstva dva tela jedno na drugo su uvek jednakata i suprotnog smera.



*Sile akcije (dejstva) i reakcije (protivdejstva) u kontaktu dva tela*

**OSNOVI MAŠINSTVA**

## Kontrolna pitanja 2

1. Šta je kruto telo, čvrsto telo, slobodno telo, vezano telo?
2. Šta je sila? Na koje se načine sila može predstaviti?
3. Koje su vrste sila?
4. Šta je sistem sila?
5. Kada su dva sistema sila ekvivalentna?
6. Šta predstavlja ravnoteža tela?
7. Šta predstavlja rezultanta sila?
8. Koji su osnovni zadaci Statike?
9. O čemu govore aksiome Statike?
10. Šta se zaključuje pomeranjem sile duž napadne linije?



OSNOVI MAŠINSTVA